

AQUABOT-400

БЕСПИЛОТНЫЙ ГИДРОГРАФИЧЕСКИЙ КАТАМАРАН

Беспилотный гидрографический катamarан AQUABOT-400 - это многоцелевая платформа для эстуарных, береговых и морских исследований.

Он предназначен для эффективного сбора гидрографических данных, для планирования строительства и текущего обслуживания в области гидротехнических сооружений, морских ветряных электростанций, разведки нефти и газа.

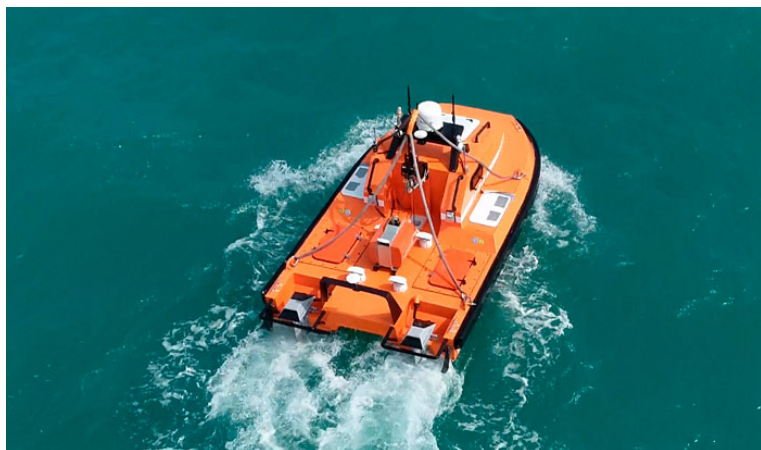
Автономная навигация.

Управляемый автономным навигационным алгоритмом, AQUABOT-400 может осуществлять круглосуточный осмотр по заданному маршруту, что значительно снижает нагрузку на персонал и угрозы безопасности.

Мощный источник питания

Приводимый в действие дизельным генератором, AQUABOT-400 имеет срок автономной работы до 24 часов, при этом он может работать непрерывно в течение нескольких недель за счет дозаправки.

Генератор можно отключить во время съемки, чтобы обеспечить тихую рабочую среду с нулевым уровнем шумов для оборудования и гарантировать точность данных.



Использование любых типов гидрографического оборудования.

AQUABOT-400 может нести широкий спектр оборудования для проведения батиметрии, картографирования морского дна и оценки геологических опасностей.



Однолучевой эхолот



ADCP



Гидролокатор бокового обзора



Гидролокатор переднего обзора



Зонд качества воды



3D лидар



Многолучевой эхолот



Донный профилограф



БЕСПИЛОТНЫЙ ГИДРОГРАФИЧЕСКИЙ КАТАМАРАН AQUAVOT-400

Превосходная стабильность.

Уникальная конструкция корпуса катамарана AQUAVOT-400 обеспечивает исключительную производительность даже при сильном волнении, значительно уменьшая раскачивание и разбрызгивание пены, обеспечивая стабильное и рабочее состояние акустического оборудования.

Исключительная маневренность.

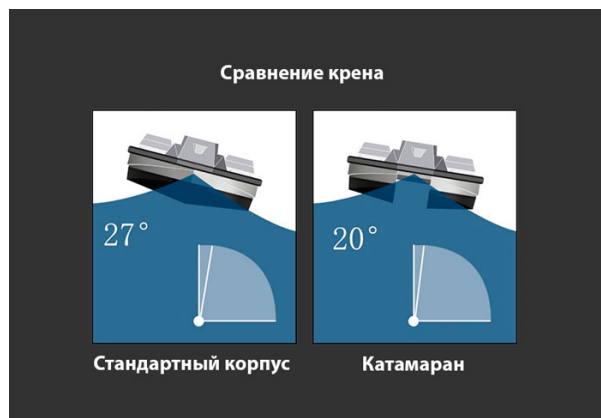
Конфигурация с двумя двигателями и двумя гребными винтами в сочетании с формой катамарана повышает его маневренность при приближении к препятствиям и конструкциям.

Высокоточное позиционирование и усовершенствованный навигационный алгоритм управления сводят к минимуму риск столкновения.

Использование группы катамаранов.

Несколько AQUAVOT-400 могут объединяться в группу, перемещаясь по одному и тому же маршруту и проводя различные виды измерений.

С помощью одной рабочей станции можно управлять целым парком машин для проведения крупномасштабных исследований, что значительно снижает трудозатраты и повышает эффективность работы.



Спецификации

Материал корпуса	Алюминиевый сплав
Размеры	(Д)4,5 м *(Ш)2,3 м *(В)1,9 м
Вес	1400 кг
Водоизмещение	1300 кг
Полезная нагрузка	80 кг
Осадка	40 см
Двигатель	Электродвигатель с дифференциальным рулевым управлением
Дальность связи	10 км
Максимальная скорость	7 узлов
Скорость исследования	4-5 узлов
Автономность	24 часа при 4,5 узла, 72 часа при 2,5 узла
Видеонаблюдение	Да
Многозадачный	Да
Автоматический подъемник полезной нагрузки	Да
Статус состояния моря	SS 3

ООО "ПЛАНЕТА ИНФО"

www.oplanete.info • info@oplanete.info • 7 (812) 454-0-666 • +7 (921) 780-7000