

AQUABOT-425

ГИДРОГРАФИЧЕСКИЙ КАТЕР

Гидрографический катер

AQUABOT-425 может нести до 200 кг гидрографических и геофизических приборов для проведения многоцелевых физико-океанографических исследований и мониторинга биологической среды в глубоководных районах открытого моря.

Повышенная автономность, высокая эффективность.

Двигатель внутреннего сгорания может продлить срок службы батареи до 72 часов.

Длительная автономность обеспечивает круглосуточные исследования, передачу данных и видеоизображения в режиме реального времени.

Усовершенствованный дизайн для гибкости эксплуатации.

Небольшая А-образная рама и лебедка поддерживают буксирную съемку, длина троса до 200 метров;

Складной подъемник удерживает инструменты над водой и обеспечивает большую грузоподъемность.

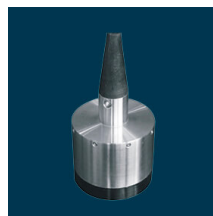
Автовозврат к предустановленной точке.

Во время миссии, если AQUABOT-425 теряет связь или вот-вот разрядится, он может автоматически вернуться в указанное пользователем место, чтобы не потеряться в море.



Большая емкость для исследовательского оборудования.

Более широкая палуба, большой объем полезной нагрузки, поддержка одновременной работы нескольких устройств для подводных исследований, гидрографических и океанографических исследований.



Однолучевой эхолот



ADCP



Гидролокатор бокового обзора



Метеосанция



Зонд качества воды



3D лидар



Интерферометрический гидроакустический комплекс



Многочуевой эхолот



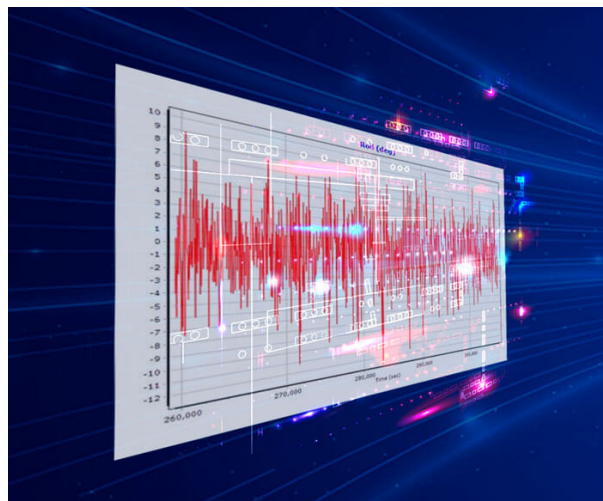
Донный профилограф

Стабильная работа в сложных условиях.

- Отличная устойчивость, градус крена менее 10 градусов при состоянии моря SS4;
- Конструкция катера значительно уменьшает раскачивание и разбрызгивание пены, обеспечивая стабильную и тихую работу акустического оборудования;
- Малошумное электрическое подруливающее устройство, снижающее соотношение сигнал/шум на 20 %.

Автоматическое управление с высокой точностью.

- Радар, HD-видеокамера и датчики AIS обеспечивают высокочувствительное восприятие окружающей среды;
- Спаренный двигатель и двойной пропеллер обеспечивают большой крутящий момент, что позволяет AQUABOT-425 совершать разворот на месте.
- Возможность безопасно двигаться близко к конструкциям для проведения осмотра;
- Алгоритм автономной навигации, усовершенствованный алгоритм обхода препятствий и алгоритм управления движением, применяемые для минимизации риска столкновения.



Спецификации

Материал корпуса	Алюминиевый сплав
Размеры	(Д) 7,5 м * (Ш) 2,8 м * (В) 3 м
Вес	2400 кг
Полезная нагрузка	200 кг
Осадка	40 см
Двигатель	Электрический гребной винт + бензиновый подвесной двигатель
Уклонение от препятствий	50 м
Дальность связи	>10 км
Максимальная скорость	14 узлов
Скорость исследования	6 узлов
Видеонаблюдение	Да
Многозадачный	Да
Автоматический подъемник	Да
Рабочее состояние моря	SS 4